

페이지	줄(위치)	수정	비고
7	표 1-1 내 전속밀도단위	C/m^2	
11	2행	$\vec{a}_R = \frac{\vec{R}_{12}}{R_{12}}$	벡터표현
	4행	“다음을 구하라.” 삭제	중복
13	식(1.4.10)	$=0$	1을 0으로
	식(1.4.11)	$=1$	0을 1로
15	식(1.4.17) 둘째행	$+ A_y B_x \vec{a}_y \times \vec{a}_x$	=을 +로
	식(1.4.17) 셋째행	$+ A_z B_x \vec{a}_z \times \vec{a}_x$	=을 +로
	식(1.4.19) 둘째행	$\vec{a}_x \times \vec{a}_y = \vec{a}_z, \vec{a}_y \times \vec{a}_z = \vec{a}_x, \vec{a}_z \times \vec{a}_x = \vec{a}_y$	수식분리
	식(1.4.19) 셋째행	$\vec{a}_y \times \vec{a}_x = -\vec{a}_z, \vec{a}_z \times \vec{a}_y = -\vec{a}_x, \vec{a}_x \times \vec{a}_z = -\vec{a}_y$	수식분리
20	예제(2)	$\vec{B} = 4xy\vec{a}_x + 3y^2\vec{a}_y + (y-z)\vec{a}_z$	계수변경
21	6행	ϕ 는 x 축으로부터	z 를 x 로
23	13행	그림 1.8과 같이	1.8 추가
28	1행	$\vec{A}_{\text{원통}} = \rho \vec{a}_\rho + z \vec{a}_z$	첨자 수정
29	1행	$\vec{A}_{\text{원통}} = 4.472 \vec{a}_\rho - 3 \vec{a}_z$	첨자 수정
	4행	$\vec{A}_{\text{원통}} = 4.472 \vec{a}_\rho - 3 \vec{a}_z$	첨자 수정
33	13행	$= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi r^2 \sin\theta \, d\theta \, d\phi \big _{r=a} = 4\pi a^2$	R 을 r 로 $d\phi$ 를 $d\theta$ 로 변경
	15행	$= \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \int_0^a r^2 \sin\theta \, dr \, d\theta \, d\phi = \frac{4}{3}\pi a^3$	R 을 r 로, 적분 순 서 변경
48	13행	$= 0.954 \vec{a}_x - 0.477 \vec{a}_y + 1.193 \vec{a}_z$	1.196을 1.193으로
52	7행	$= 0.26 \vec{a}_x - 1.05 \vec{a}_y - 0.76 \vec{a}_z$	계수 변경
55	그림	아래쪽 ρ 옆에 있는 z 삭제	
57	7행	$\vec{E}(r) = \frac{za}{2\epsilon_o(z^2 + a^2)^{3/2}} \vec{a}_z$	분모 수정

페이지	줄(위치)	수정	비고
66	7행	$= 5x \int_0^4 y dy \int_0^2 dz = 15 \times \frac{y^2}{2} \Big _{y=5} \times z \Big _{z=2} = 375$	
67	6행	$\oint_S \vec{D} \cdot d\vec{s} = \int_0^{2\pi} \int_0^\pi (D_r \vec{a}_r) \cdot (r^2 \sin\theta d\theta d\phi \vec{a}_r)$	적분구간 $\frac{\pi}{2}$ 를 π 로
75	5행	$\vec{D} = 2\vec{a}_\rho + 3z\vec{a}_z$ [C/m ²]	단위 수정
	14행	$\int_{\text{측면}} \vec{D} \cdot d\vec{s} = \int_{\text{측면}} (2\vec{a}_\rho + 3z\vec{a}_z) \cdot (\rho d\phi dz \vec{a}_\rho)$	\vec{a}_ϕ 를 \vec{a}_ρ 로
76	2행	$\int_{\text{아랫면}} \vec{D} \cdot d\vec{s} = \int_{\text{아랫면}} (2\vec{a}_\rho + 3z\vec{a}_z) \cdot (-\rho d\rho d\phi \vec{a}_z)$	윗면을 아랫면으로
	9행	전 하 밀 도 는 4[C/m ³]이 된다.	단위 수정
79	10행	b점을 기준으로 하였을 때 a점의 전위	글자 겹침
80	1행	$\vec{E} = -20\vec{a}_y$	벡터표시
90	9행	$= -\{y^2\vec{a}_x + (2xy - 3z)\vec{a}_y - 3y\vec{a}_z\}$ $= -9\vec{a}_x + 36\vec{a}_y - 9\vec{a}_z$	\vec{a}_z 의 부호 수정
	12행	[pC/m ³]	단위 수정
91	17행	에너지의 합으로	를 \rightarrow 의로 수정
118	예제 3.9	예제 내의 풀이에서 단위[C]을 [mC]으로	4개 수정
119	12행	전하가 관측점까지의 거리에 비하여	밑줄 친 부분 삽입
122	예제 3.10	$\pm 5[\text{nC}]$	단위 수정
	풀이(1)	$= 10\vec{a}_z [\text{pC} \cdot \text{m}]$	단위 수정
123	6행	$= 10\vec{a}_r + 8.66\vec{a}_\theta [\text{mV/m}]$	계수 수정
128	6행	전 화 율 이	은 \rightarrow 이로 수정
138	풀이 중 전계에 관한 식	$\vec{E}_1 = \frac{\rho_L}{2\pi\epsilon_0} \left\{ \frac{1}{L_1}(-\vec{a}_y) - \frac{1}{L_2}(\vec{a}_y) \right\} = -\frac{\rho_L}{\pi\epsilon_0} \vec{a}_y$	분모에 ϵ_0 추가 6곳
150	4행	$\rho_v = -6\epsilon_0 = -6 \times 8.84 \times 10^{-12} = 53.05 \text{ [pC/m}^3\text{]}$	계수 수정
152	3행	$= 2 \times 5 \times 8.846 \times 10^{-12} = 88.46 [\text{pC}]$	계수 수정

페이지	줄(위치)	수정	비고
170	예제 4.2	그림(a) y 를 z 로, x 를 y 로 변경	좌표 수정
172	3행	$= -4x^2 \vec{a}_z$	- 부호 삽입
173	6행	양변에 ΔS_1 를 곱하면	첨자 수정
	(4.2.14)식의 두번째 항	$(\vec{\nabla} \times \vec{H}) \cdot \vec{a}_{n1} \Delta S_1$	두 번째 항 스칼라 표시
190	맨 아래줄	$\Phi = \int_S 2r^2 (r \sin \theta \sin \phi) \cos \theta \sin \theta \, d\theta \, d\phi \big _{r=3}$	‘ $2r^3$ ’을 ‘ $2r^2$ ’으로
202	폴이(1)	$= 0.5[A/m]$	결과 수정
217	5행	공급되는	‘고’를 ‘공’으로
219	11행	가역성(reciprocity)이 성립하므로	‘가역성’ 삽입
221	12행	$= 10.05[mH]$	결과 수정
226	1행	$\Phi_{21} = B_1 S_1 = \mu_0 n_1 I_1 S_1$	‘ S_2 ’를 ‘ S_1 ’로
230	11행	$Z_1 = \frac{v_1}{i_1} = (av_2) \left(\frac{a}{i_2} \right) = a^2 \frac{v_2}{i_2} = a^2 Z_L$	‘ I_2 ’를 ‘ i_2 ’로
233	11행	자속밀도(자계) \vec{B} 의	글짜 수정
235	2행	$\vec{E} = 2\vec{a}_x - 6\vec{a}_y + \vec{a}_z$	부호 수정
237	13행	작용하는 단위길이 당 힘을	밑줄 부분 삽입
238	6행	$[N/m]$	단위 수정
240	4행	$+ 2\vec{a}_y$	부호 수정
242	4행	$\vec{m} = I\vec{S} = IS\vec{a}_z = 27\vec{a}_z$	결과 값(27) 수정
	5행	$\vec{T} = 27\vec{a}_z \times (3\vec{a}_x + 5\vec{a}_y + 4\vec{a}_z)$	계수(27) 수정
	6행	$= -135\vec{a}_x + 81\vec{a}_y \quad [N.m]$	결과 및 단위 수정
243	8행	$[N.m]$	단위 수정
277	(6.5.10)	$\oint \vec{E}_s \cdot d\vec{l} = -j\omega \int_S \vec{B}_s \cdot d\vec{s}$	벡터표시
293	예제 7.2	$\vec{E} = 314 \cos(4\pi \times 10^8 t + \beta_0 z) \vec{a}_x$	β 를 β_0 로 수정
294	11행	$\vec{H} = -0.83 \cos(4\pi \times 10^8 t + \beta_0 z) \vec{a}_y$	β 를 β_0 로 수정

페이지	줄(위치)	수정	비고
298	14행	$= 189.8 \cos^2(2\pi \times 10^7 t - 0.6z) \vec{\mathbf{a}}_z$	진폭 수정
302	(7.4.2)	$\nabla^2 \vec{\mathbf{H}} = \mu\sigma \frac{\partial \vec{\mathbf{H}}}{\partial t} + \mu\epsilon \frac{\partial^2 \vec{\mathbf{H}}}{\partial t^2}$	벡터 표시
	(7.4.3)	$\nabla^2 \vec{\mathbf{E}}_s = (j\omega\mu\sigma - \omega^2\mu\epsilon) \vec{\mathbf{E}}_s$	연산자 ∇^2 삽입
	(7.4.4)	$\nabla^2 \vec{\mathbf{H}}_s = (j\omega\mu\sigma - \omega^2\mu\epsilon) \vec{\mathbf{H}}_s$	연산자 ∇^2 삽입
305	12행	(7.4.17) \rightarrow (7.4.18)	수식 번호 조정
	14행	(7.4.18) \rightarrow (7.4.19)	수식 번호 조정
310	그림 7.5	$\frac{1}{\alpha} \rightarrow \frac{1}{e}$	수정
311	13행	$\omega = 2\pi \times 900 \times 10^6 = 18\pi \times 10^8$	‘1.8’을 ‘18’로
312	1행	$\hat{\epsilon} = \epsilon(1 - j\frac{\sigma}{\omega\epsilon}) = 36\epsilon_0(1 - j)$	ϵ_0 삽입
	5행	$= j\frac{18\pi \times 10^8}{3 \times 10^8} \sqrt{1 \times 36} \sqrt{1 - j} = 134.43 \angle -22.5^\circ$	계수 수정
	8행	$= 134.43 \sin(22.5^\circ) = 51.44$	계수 수정
	10행	$= 134.43 \cos(22.5^\circ) = 124.2$	계수 수정
	13행	$= 120\pi \sqrt{\frac{1}{36}} \frac{1}{\sqrt{2}} \angle 22.5^\circ = 44.4 \angle 22.5^\circ$	계수 수정
	14행	$= 41.02 + j16.99$	계수 수정
313	2행	$= \frac{18\pi \times 10^8}{124.2} = 0.455 \times 10^8$	계수 수정
	4행	$= \frac{1}{51.44} = 0.019$	계수 수정
	6행	$\lambda = \frac{2\pi}{\beta} = 0.5$	계수 수정
319	예제 7.8	(6) 표면저항 삭제	밑줄 부분 삭제
327	7행	$\vec{\mathbf{E}}_s = (j3\vec{\mathbf{a}}_x + 2\vec{\mathbf{a}}_y) e^{j0.5z}$	2의 부호 +로
	11행	$E_{ys} = 2 e^{j0.5z}$	- 부호 삭제
	12행	이를 순시치로 나타내면	순시치 수정
	14행	$E_y(z, t) = 2 \cos(\omega t + 0.5z)$	- 부호 삭제
	17행	$E_y(0, t) = 2 \cos \omega t$	- 부호 삭제

페이지	줄(위치)	수정	비고
328	3행	$\frac{E_y(0, t)}{2} = \cos \omega t$	- 부호 삭제
329	7행	로 되며, 이는 좌선회 원편파(left-handed	수정
	12행	는 우선회 원편파(right-handed	수정
330	(7.6.2)	$\vec{H}_i(z) = \frac{1}{\eta_1} E_0 e^{-j\beta_1 z} \vec{a}_y$	β 를 β_1 으로
331	(7.6.8)	$\vec{H}_t(z) = \frac{1}{\eta_2} \tau E_0 e^{-j\beta_2 z} \vec{a}_y$	β_1 을 β_2 로
343	2행	$= 7.54 \sin(2x) \sin(600 \times 10^6 t) \vec{a}_z$	x 와 600 수정
	3행	$= 0.02 \cos(2x) \cos(600 \times 10^6 t) \vec{a}_y$	x 와 600 수정
	7행	$\vec{H}_1(0, t) = 0.02 \cos(600 \times 10^6 t) \vec{a}_y$	600 수정
	7행	전 계를 자계로 수정	글자 수정
363	13행	$= 168 - j326 \quad [\Omega]$	허수 수정
368	9행	$[\mu\text{H/m}]$	단위 수정
373	1행	$S = \frac{1+ \rho }{1- \rho } = \frac{1+\frac{1}{3}}{1-\frac{1}{3}} = 2$	부호 수정
383	12행	0.15 삭제	삭제
388	마지막 행	<p>이 점에서 시계방향으로 $b = -j1.5$ 인 점까지 이동하면 그 거리가 l_2 가 된다. 따라서 그림에서</p> $l_2 = 0.344\lambda - 0.25\lambda = 0.094\lambda$ <p>이다. 따라서 $f = 600 \text{ [MHz]}$이면, $\lambda = 0.5 \text{ [m]}$이므로</p> $l_1 = 0.058 \times 0.5 = 0.029 \text{ [m]}$ $l_2 = 0.094 \times 0.5 = 0.047 \text{ [m]}$ <p>로 된다.</p>	‘가 된다.’ 이후 추가 삽입
390	문제1	$L = 0.25 \text{ } [\mu\text{H}]$	단위수정